

## پاسخنامه تشریحی

- ۱ - گزینه ۴ جایگاه پایان رونویسی قسمتی از  $DNA$  است و رونویسی می‌شود، پس دارای قند دئوکسی ریبوز است.
- ۲ - گزینه ۳ لاکتوز به مهارکننده متصل می‌شود و تغییراتی در شکل آن پدید می‌آورد. بر اثر این تغییر شکل، مهارکننده دیگر نمی‌تواند به اپراتور متصل شود و بنابراین اپران روشن می‌شود. بررسی سایر گزینه‌ها:
- گزینه ۱: لاکتوز در محیط کشت تولید نمی‌شود.
- گزینه ۲: با روشن شدن ژن، آنزیم‌های تجزیه‌کننده لاکتوز تولید می‌شوند. کلاً لاکتوز درون باکتری تولید نمی‌شود.
- گزینه ۴: پروتئین تنظیمی یا همان مهارکننده از روی ژن تنظیم‌کننده تولید می‌شود، نه از روی ژن‌های ساختاری!
- ۳ - گزینه ۳ منظور سؤال ژن‌های موجود در یاخته پشתיبان (از یاخته‌های یوکاریوتی) هستند. راه‌انداز ژن در نزدیکی نقطه آغاز رونویسی قرار دارد. بررسی سایر گزینه‌ها:
- ۱) بسپارهای حاصل از بیان ژن، رنا و پروتئین‌اند. در ساختار رناتن رنای رناتنی و پروتئین خاص رناتن به کار رفته است، ولی هر ژنی که رنای رناتنی یا پروتئین رناتنی نمی‌سازد!
- ۲) در هر ژن تنها از یکی از دو رشته دنا الگوی رونویسی می‌شود ولی توجه داشته باشید که از روی هر ژنی رنای پیک ساخته نمی‌شود! ممکن است ژن مربوط به ساخت رنای ناقل باشد که رونویسی آن توسط آنزیم رنابسپاراز ۳ یا مربوط به ساخت رنای رناتنی باشد که رو نویسی آن توسط آنزیم رنابسپاراز ۱ انجام می‌شود.
- ۴) بحث در مورد ژن‌های موجود در یاخته‌های پشתיبان است. پایانه آسه بخشی از نورون است!
- ۴ - گزینه ۳ پس از جدا شدن آمینواسید از رنای ناقل در جایگاه  $P$  این آمینواسید در جایگاه  $A$  با آمینواسید متصل به رنای ناقل تشکیل پیوند پپتیدی می‌دهد. دقت کنید که پیش از این رنای ناقل حاوی آمینواسید وارد جایگاه  $A$  شده و با کدون آن جایگاه پیوند هیدروژنی تشکیل داده است.
- ۵ - گزینه ۳ هلیکاز در فرایند همانندسازی دخالت دارد نه رونویسی.
- ۶ - گزینه ۳ در مرحله آغاز  $tRNA$  آغازگر و در مرحله پایان  $tRNA$  مربوط به کدون قبل از کدون پایان در ساختار رناتن وجود دارد. در مرحله طویل شدن نیز دو  $tRNA$  به طور هم‌زمان درون رناتن قرار دارند. بررسی سایر گزینه‌ها:
- گزینه ۱: تشکیل پیوندهای پپتیدی فقط در مرحله طویل شدن انجام می‌شود.
- گزینه ۲: در مرحله پایان مولکولی که وارد می‌شود عامل پایان ترجمه است که فاقد جایگاه اتصال برای آمینواسید است.
- گزینه ۴:  $rRNA$  مسئول تشکیل پیوندهایی پپتیدی می‌باشد که این عمل را در مرحله طویل شدن انجام می‌دهد.
- ۷ - گزینه ۳ با اتصال پروتئین مهارکننده به اپراتور جلوی حرکت  $RNA$  پلی‌مراز گرفته می‌شود و ژن خاموش می‌شود.
- ۸ - گزینه ۲ رنای چند ژنی مخصوص باکتری‌هاست لذا  $RNA$  پلی‌مراز پروکاریوتی مسئول رونویسی از این ژن‌ها است.
- ۹ - گزینه ۳ باکتری‌ها هسته ندارند!
- رد سایر گزینه‌ها:
- در پروکاریوت‌ها تنظیم بیان ژن می‌تواند در هر یک از مراحل ساخت رنا و پروتئین انجام شود و در یوکاریوت‌ها تنظیم بیان ژن در قبل و بعد از رونویسی می‌تواند رخ دهد.
- ۱۰ - گزینه ۲ در نبود گلوکز و در محیط دارای لاکتوز، ژن باکتری روشن می‌شود چون لاکتوز به پروتئین مهارکننده وصل می‌گردد و ضمن ایجاد تغییر شکل در آن، مانع از اتصالش به اپراتور می‌شود. پس رونویسی صورت می‌گیرد و یک  $mRNA$  سه ژنی تولید می‌شود اما رونویسی از روی ژنی که مهارکننده را می‌سازد، به وجود یا عدم وجود لاکتوز و گلوکز ربطی ندارد و عوامل رونویسی مربوط به یوکاریوت‌ها می‌باشند و با حضور لاکتوز سنتز  $mRNA$  از ژن‌ها (سه ژن) ادامه می‌یابد.
- ۱۱ - گزینه ۴ - گزینه ۱ در مورد مرحله طویل شدن به درستی بیان شده است.
- علاوه بر آنتی‌کدون توسط دو بازوی کناری خود روی ریبوزوم نگهداری می‌شود.
- ساختار سه بعدی آن در سلول شبیه حرف  $L$  است.
- ۱۲ - گزینه ۲  $tRNA$  ای که از جایگاه آمینواسید ریبوزوم خارج می‌شود دارای حداقل دو آمینواسید است.
- به این نکته توجه کنید که راه‌انداز قسمتی از ژن نیست.
- بررسی موارد در سایر گزینه‌ها:
- گزینه ۱: در مرحله آغاز ترجمه پس از اتصال بخش کوچک‌تر ریبوزوم در مجاورت کدون آغاز به  $mRNA$ ،  $tRNA$  آغازگر به ریبوزوم وارد شده و با کدون آغاز رابطه‌ی مکملی برقرار است.
- گزینه ۳: در مرحله اول رونویسی،  $RNA$  پلی‌مراز به بخشی از دنا به نام راه‌انداز متصل می‌شود و از بخشی از ژن رونویسی نیز انجام می‌دهد.
- گزینه ۴: در مرحله دوم رونویسی،  $RNA$  پلی‌مراز دو رشته‌ی  $DNA$  را از یکدیگر باز می‌کند.
- ۱۳ - گزینه ۳ رد گزینه ۱: در سلول ماهیچه‌ای دوسر بازوی فرد بالغ، ژن تولید کننده آنزیم‌های دوپامین روشن نیست.
- رد گزینه ۲: در سلول ماهیچه‌ای دوسر بازوی فرد بالغ، ژن هلیکاز و دنابسپاراز عموماً خاموش است.
- اثبات گزینه ۳: در سلول ماهیچه‌ای دوسر بازوی فرد بالغ، ژن تولید رنابسپاراز ۱ و ۲ و ۳ و میوگلوبین روشن است.



رد گزینه ۴: در سلول ماهیچه‌ای دوسر بازوی فرد بالغ، کلاژن تولید نمی‌شود.

۱۴ - گزینه ۲ مرحله‌ی طویل شدن ترجمه، با ورود  $tRNA$ ی حامل دومین آمینواسید به جایگاه  $A$  ریبوزوم شروع می‌شود.

۱۵ - گزینه ۲ رونویسی از دنا همواره منجر به تولید ترکیب قنددار می‌شود.

۱۶ - گزینه ۳ یونش را برای ترکیب‌های مولکولی در نظر می‌گیریم، چون طبق تعریف به فرایندی که در آن یک ترکیب مولکولی در آب به یون‌های مثبت و منفی تبدیل می‌شود؛ یونش می‌گویند. پس استفاده از لفظ یونش برای ترکیب‌های یونی مانند منیزیم هیدروکسید نادرست است و باید از عبارت «تفکیک یونی» استفاده کرد.

۱۷ - گزینه ۳ عبارت‌های «آ» و «پ» درست هستند.

بررسی موارد نادرست:

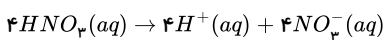
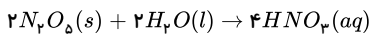
ب) مقایسه غلظت گونه‌ها در محلول الکترولیت  $HA$  به صورت زیر خواهد بود. به دلیل یونیده شدن کامل  $HA$ ، تقریباً مولکول‌های یونیده نشده در محلول یافت نخواهد شد و مقدار آن‌ها در حد صفر است.

$$[H^+] = [A^-] \gg [HA]$$

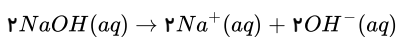
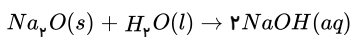
ت)  $HA$  یک اسید قوی است. اما  $HF$  یک اسید ضعیف بوده و نمی‌توان آن را به  $HA$  نسبت داد.

۱۸ - گزینه ۳ بررسی گزینه‌ها:

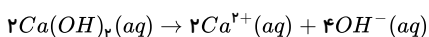
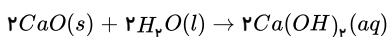
گزینه ۱:  $N_2O_5$  یک اکسید اسیدی است و رنگ کاغذ  $pH$  را قرمز می‌کند و بر اثر واکنش دو مول از آن با آب، مجموعاً هشت مول یون تولید می‌شود:



گزینه ۲: سدیم اکسید ( $Na_2O$ ) یک اکسید بازی بوده و رنگ کاغذ  $pH$  را آبی می‌کند و هر مول از آن در نهایت چهار مول یون تولید می‌کند.

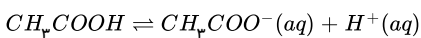


گزینه ۳: کلسیم اکسید ( $CaO$ ) یک اکسید بازی بوده و رنگ کاغذ  $pH$  را آبی می‌کند و دو مول از آن در نهایت شش مول یون تولید می‌کند:



گزینه ۴: استیک اسید در آب به طور جزئی یونش می‌یابد و هر مول از آن، کم‌تر از دو مول یون تولید می‌کند. کاغذ  $pH$  در محلول استیک اسید، قرمز رنگ می‌شود.

۱۹ - گزینه ۴



$$K_a = \frac{[CH_3COO^-][H^+]}{[CH_3COOH]} = \frac{2 \times 10^{-4} \times 2 \times 10^{-4}}{[CH_3COOH]} = 1,8 \times 10^{-5}$$

$$\Rightarrow [CH_3COOH] = 22 \times 10^{-4}$$

$$\text{غلظت یون هیدرونیوم} \times 100 = \frac{\text{غلظت استیک اسید اولیه}}{\text{غلظت استیک اسید اولیه}} \times 100$$

غلظت استیک اسید یونیده شده + غلظت استیک اسید موجود در تعادل = غلظت استیک اسید اولیه

$$= 22 \times 10^{-4} + 2 \times 10^{-4} = 24 \times 10^{-4} \text{ mol} \cdot L^{-1}$$

$$\text{درصد یونش} = \frac{2 \times 10^{-4}}{24 \times 10^{-4}} \times 100 \approx 8,3\%$$

۲۰ - گزینه ۳ بررسی موارد:

مورد الف) درست است.

مورد ب) نادرست؛ علاوه بر زنجیره هیدروکربنی حلقه بنزنی نیز جزو بخش ناقطبی آن محسوب می‌شود.

پ) درست است.

ت) نادرست؛ در ساختار این پاک‌کننده ۹ جفت الکترون ناپیوندی وجود دارد.

۲۱ - گزینه ۲ بررسی موارد:

مورد آ) نادرست. رسانایی الکتریکی در محلول  $HB$ ،  $HA$  به قدرت اسیدی (ثابت یونش اسیدی) و همچنین غلظت یون‌ها بستگی دارد.

مورد ب) نادرست. میزان انحلال‌پذیری یک اسید یا باز تأثیری بر ثابت یونش آن ندارد. به عنوان مثال، آمونیاک انحلال‌پذیری خوبی در آب دارد ولی باز ضعیف است (ثابت یونش کوچکی دارد).

مورد پ) نادرست. درجه یونش یک اسید به قدرت اسید (ثابت یونش اسید) و همچنین غلظت آن وابسته است.

مورد ت) درست. قدرت اسیدی تنها به ثابت یونش اسید بستگی دارد.

۲۲ - گزینه ۲ الف) تنها در صورتی درست است که محلول، یک محلول اسیدی مانند  $HF$  باشد. (غلظت)

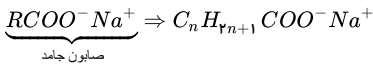
ب) درست است.

ج) این نسبت برابر درجه یونش است. (غلظت)

د) درست است.



۲۳ - گزینه ۱ فقط عبارت دوم نادرست است. پاک‌کننده‌های غیرصابونی در آب‌های سخت رسوب نمی‌کنند. بررسی عبارت آخر:



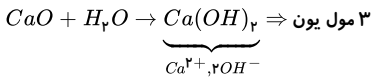
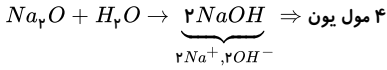
$$2n + 1 = 35 \Rightarrow n = 17$$

$$O \text{ درصد جرمی} = \frac{2 \times 16}{306} \times 100 \approx 10,4\%$$

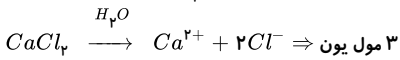
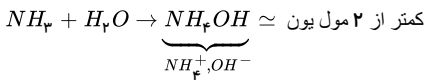
در نتیجه فرمول مولکولی صابون مورد نظر  $C_{18}H_{35}O_2Na$  می‌باشد.

۲۴ - گزینه ۲

حل کردن سدیم اکسید در آب تولید  $NaOH$  می‌کند:



\* آمونیاک، الکترولیت ضعیف است و در آب به‌طور عمده به صورت مولکولی حل می‌شود و به مقدار کم یون تولید می‌کند:



چون تعداد یون‌ها در محلول  $Na_2O$  بیشتر است، در نتیجه رساناتر است.

۲۵ - گزینه ۳ ابتدا pH محلول را محاسبه می‌کنیم:

$$pH = -\log [H^+] = -\log 4 \times 10^{-3} = 3 - \log 4 = 2,4$$

حال با توجه به رابطه درجه یونش داریم:

$$[H^+] = [HA]_{\text{اولیه}} \cdot \alpha \Rightarrow 4 \times 10^{-3} = 0,1 \times \alpha \Rightarrow \alpha = 4 \times 10^{-2} \rightarrow \text{درصد یونش} = 4 \times 10^{-2} \times 100 = 4$$

۲۶ - گزینه ۳

$$\Delta x = \frac{v + v_0}{2} \Delta t \Rightarrow 0 - 12 = \frac{0 + v_0}{2} \times 4 \Rightarrow v_0 = -6 \text{ m/s}$$

با توجه به شکل سهمی و اینکه رأس سهمی در  $t = 4$  است، سرعت در  $t = 8$  s هم اندازه سرعت در لحظه صفر است، پس:  $v = +6 \text{ m/s}$

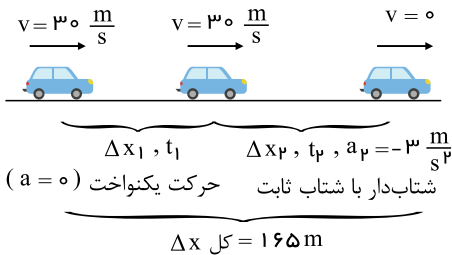
۲۷ - گزینه ۳ جرم (۲) از جرم (۱) کمتر است.

$$F_2 = F_1 \rightarrow m_1 a_1 = m_2 a_2 \xrightarrow{m_2 < m_1} a_2 > a_1$$

بنابراین در یک زمان یکسان:

$$\begin{cases} \Delta t_2 = \Delta t_1 = \Delta t \\ \Delta x_2 = \frac{1}{2} a_2 \Delta t^2 \rightarrow \Delta x_2 > \Delta x_1 \rightarrow ( \text{بین } A \text{ و } O \text{ به هم می‌رسند.} ) \\ \Delta x_1 = \frac{1}{2} a_1 \Delta t^2 \end{cases}$$

۲۸ - گزینه ۴ در مدت زمان واکنش راننده ( $t_1$ ) متحرک با سرعت ثابت ( $v = 108 \frac{km}{h} = 30 \frac{m}{s}$ ) حرکت می‌کند و در مدت زمان ترمز ( $t_2$ ) اتومبیل با شتاب ثابت (کنندشونده) حرکت می‌کند.



ابتدا جابه‌جایی متحرک در مرحله دوم را با استفاده از رابطه  $v^2 - v_0^2 = 2a\Delta x$  محاسبه می‌کنیم:

$$v^2 - v_0^2 = 2a\Delta x \Rightarrow 0 - 900 = 2(-3)\Delta x_2 \Rightarrow \Delta x_2 = 150 \text{ m}$$

$$\Delta x_1 + \Delta x_2 = 165 \text{ m} \Rightarrow \Delta x_1 + 150 = 165 \Rightarrow \Delta x_1 = 15 \text{ m}$$

$$\Delta x_1 = vt_1 \Rightarrow 15 = 30 \cdot t_1 \Rightarrow t_1 = \frac{1}{2} \text{ s}$$



برای محاسبه زمان حرکت متحرک در مرحله دوم از معادله  $v = at + v_0$  استفاده می‌کنیم.

$$v = a_p t_p + v_0 \xrightarrow[v_0 = 30]{v=0} 0 = (-3)t_p + 30 \Rightarrow t_p = 10 \text{ s}$$

$$\frac{t_p}{t_1} = \frac{10}{\frac{1}{3}} = 30 \text{ برابر است با: } \frac{t_p}{t_1}$$

۲۹ - گزینه ۳ با توجه به نمودار، شیب خط مماس بر نمودار  $x - t$  در لحظه  $t = 0$  برابر صفر است، پس  $v_0 = 0$  است.

$$x = \frac{1}{2}at^2 + v_0 t + x_0 \Rightarrow 10 = \frac{1}{2}a(6)^2 + 0 - 8 \Rightarrow a = 1$$

$$x = \frac{1}{2}at^2 + v_0 t + x_0 \Rightarrow 0 = \frac{1}{2} \times t^2 - 8 \Rightarrow t^2 = 16 \Rightarrow t = 4$$

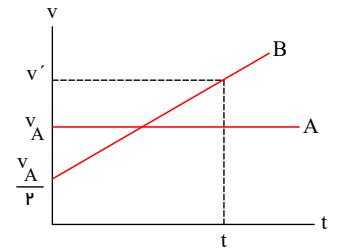
لحظه‌ای که متحرک از مبدأ عبور می‌کند.

$$v = at + v_0 \Rightarrow v = 1 \times 4 + 0 = 4 \frac{m}{s}$$

۳۰ - گزینه ۲ از رسم نمودار  $(v - t)$  استفاده شود:

شرط اینکه اتومبیل B به A برسد این است که جابه‌جایی آنها از لحظه سبقت اتومبیل A از B تا لحظه رسیدن اتومبیل B به A با هم برابر باشد. ( $t = 0$ ) را لحظه‌ای در نظر می‌گیریم که اتومبیل A از B سبقت می‌گیرد):

$$\Delta x_A = \Delta x_B \rightarrow v_A t = \left( \frac{v' + \frac{v_A}{2}}{2} \right) t \rightarrow 2v_A = v' + \frac{v_A}{2} \rightarrow v' = \frac{3}{2}v_A$$



۳۱ - گزینه ۳ در آزمایش اول که نخ را به آرامی می‌کشیم، اثر نیروی وارده بر نخ فرصت انتقال پیدا می‌کند و از قسمت بالای وزنه پاره می‌شود چون نیروی کشش نخ در قسمت بالا بیشتر است. در آزمایش دوم که نخ را به صورت ضربه ای و آنی می‌کشیم، اثر نیرو فرصت انتقال پیدا نمی‌کند و از قسمت پایین پاره می‌شود.

۳۲ - گزینه ۱ جهت مثبت را برای هر متحرک به طور جداگانه همان جهت حرکت خودش فرض می‌کنیم.

$$\Delta x_1 = \frac{1}{2}a_1 t^2 + v_{01} t = \frac{1}{2} \times 2t^2 + 10t = t^2 + 10t$$

$$\Delta x_p = \frac{1}{2}a_p t^2 + v_{0p} t = \frac{1}{2} \times 4t^2 + 20t = 2t^2 + 20t$$

$$|\Delta x_1| + |\Delta x_p| = 1125 \Rightarrow 3t^2 + 30t = 1125$$

$$\Rightarrow t^2 + 10t - 375 = 0 \Rightarrow t = \frac{-10 \pm \sqrt{100 + 1500}}{2}$$

$$\Rightarrow t_1 = 15 \text{ s}, t_p = -25 \text{ s} \Rightarrow t = 15 \text{ s}$$

۳۳ - گزینه ۱ معادله مکان - زمان درجه ۲ بر حسب زمان است. بنابراین حرکت با شتاب ثابت بر خط راست است. (مشابه کتاب درسی از مشتق کمک نمی‌گیریم).

$$\begin{cases} x = 2t^2 + 4t - 8 \\ x = \frac{1}{2}at^2 + v_0 t + x_0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \frac{a}{2} = 2 \rightarrow a = +4 \\ v_0 = +4 \end{cases} \rightarrow v = at + v_0 = 4t + 4$$

مشخص است که  $v \neq 0$  یعنی متحرک بر خط راست، بدون تغییر جهت است.

$$\text{بنابراین: } \frac{L}{|\Delta x|} = 1$$

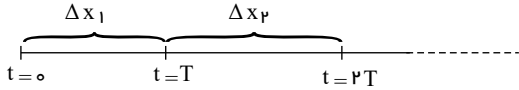
۳۴ - گزینه ۴

با نوشتن معادله جابه‌جایی برای ثانیه اول و دو ثانیه اول، می‌توان نسبت آنها را پیدا کرد.

$$\Delta x = \frac{1}{2}at^2$$

$$\left\{ \begin{array}{l} t = 1 \text{ s} \Rightarrow \Delta x_1 = \frac{1}{2}a \times 1^2 = \frac{1}{2}a \text{ (ثانیه اول)} \\ t = 2 \text{ s} \Rightarrow \Delta x_p = \frac{1}{2}a \times 2^2 = 2a \text{ (دو ثانیه اول)} \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \frac{\text{جابه‌جایی دو ثانیه اول}}{\text{جابه‌جایی ثانیه دوم}} = \frac{\Delta x_p}{\Delta x_p - \Delta x_1} = \frac{2a}{1.5a} = \frac{4}{3}$$



با استفاده از رابطه سرعت متوسط متحرک داریم:

$$\frac{v_0 + \overbrace{v_0 + aT}^{v_1}}{2} = \frac{\Delta x_1}{T} \Rightarrow \Delta x_1 = v_0 T + \frac{aT^2}{2}$$

$$\frac{\overbrace{v_0 + aT}^{v_1} + \overbrace{v_0 + 2aT}^{v_2}}{2} = \frac{\Delta x_2}{T} \Rightarrow \Delta x_2 = v_0 T + \frac{aT^2}{2} + aT^2 = \Delta x_1 + aT^2$$

$$\Rightarrow \Delta x_n = \Delta x_1 + (n-1)aT^2$$

$$A \text{ متحرک } \Delta x_f = \Delta x_1 + 3a_A T^2 \xrightarrow{\Delta x_f = 45m} 3a_A T^2 = 20m \quad (1)$$

$$B \text{ متحرک } : \Delta x_f = \Delta x_1 + 3a_B T^2 \xrightarrow{\substack{\Delta x_1 = 15m \\ \Delta x_f = 40m}} 3a_B T^2 = 25m \quad (2)$$

$$(1), (2) \Rightarrow \frac{a_A}{a_B} = \frac{20}{25} = \frac{4}{5}$$

روش دوم:

$$t = T \text{ و } t = 0 \text{ : بین لحظه‌های } \Delta x_A = \frac{1}{2} a_A T^2 + v_{0A} T \quad (1)$$

$$\Delta x_B = \frac{1}{2} a_B T^2 + v_{0B} T \quad (2)$$

$$t = 2T \text{ و } t = T \text{ : بین لحظه‌های } \left. \begin{array}{l} \Delta x_A = \frac{1}{2} a_A T^2 + v_A T \\ v_A = a_A (2T) + v_0 \end{array} \right\} \Delta x_A = \frac{1}{2} a_A T^2 + 3a_A T^2 + v_{0A} T \quad (3)$$

$$\left. \begin{array}{l} \Delta x_B = \frac{1}{2} a_B T^2 + v_B T \\ v_B = a_B (2T) + v_0 \end{array} \right\} \Delta x_B = \frac{1}{2} a_B T^2 + 3a_B T^2 + v_{0B} T \quad (4)$$

$$\left. \begin{array}{l} (3) - (1) = 3a_A T^2 = 20 \\ (4) - (2) = 3a_B T^2 = 25 \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{a_A}{a_B} = \frac{20}{25} = \frac{4}{5}$$

۳۶ - گزینه ۲ روش اول: از لحظه  $t = 6$  تا لحظه  $t = 0$  برمی‌گردیم:

$$\Delta x = \frac{1}{2} at^2 + v_0 t \xrightarrow{\substack{v_0 = 0, t = 6s \\ \Delta x = 18m}} 18 = \frac{1}{2} a (6)^2 \rightarrow a = 1 \frac{m}{s^2}$$

روش دوم:

نمودار مکان - زمان یک سهمی است بنابراین حرکت بر روی محور  $x$ ، با شتاب ثابت است؛ در بازه زمانی صفر تا  $t = 6s$  داریم:

$$\Delta x = \frac{v + v_0}{2} \Delta t \rightarrow 0 - 18 = \left( \frac{0 + v_0}{2} \right) (6) = 3v_0 \rightarrow v_0 = -6m/s$$

$$v = at + v_0 \rightarrow 0 = a \times 6 + (-6) \rightarrow a = 1m/s^2$$

روش سوم:

$$\left\{ \begin{array}{l} x = \frac{1}{2} at^2 + v_0 t + x_0 \\ v = at + v_0 \end{array} \right. \xrightarrow{\substack{\text{در بازه زمانی} \\ \text{صفر تا } 6s}} \left\{ \begin{array}{l} 0 = \frac{1}{2} a \times 6^2 + v_0 \times 6 + 18 \rightarrow a = 1m/s^2 \\ 0 = a \times 6 + v_0 \rightarrow v_0 = -6a \end{array} \right.$$

۳۷ - گزینه ۱ ابتدا تمام زوایا را برحسب  $15^\circ$  می‌نویسیم:

$$\cos 285^\circ = \cos(270^\circ + 15^\circ) = \sin 15^\circ, \quad \sin 255^\circ = \sin(270^\circ - 15^\circ) = -\cos 15^\circ$$

$$\sin 525^\circ = \sin(540^\circ - 15^\circ) = \sin(180^\circ - 15^\circ) = \sin 15^\circ, \quad \sin 105^\circ = \sin(90^\circ + 15^\circ) = \cos 15^\circ$$

$$\text{بنابراین داریم: } \frac{\cos 285^\circ - \sin 255^\circ}{\sin 525^\circ - \sin 105^\circ} = \frac{\sin 15^\circ + \cos 15^\circ}{\sin 15^\circ - \cos 15^\circ}$$

صورت و مخرج را بر  $\cos 15^\circ$  تقسیم می‌کنیم. در نتیجه:

$$\frac{\tan 15^\circ + 1}{\tan 15^\circ - 1} = \frac{0.28 + 1}{0.28 - 1} = \frac{1.28}{-0.72} = \frac{-128}{72} = -\frac{16}{9}$$



۳۸ - گزینه ۲ ابتدا دامنه‌ی تعريف دو تابع  $f, g$  را بدست می‌آوریم.

$$f(x) = \frac{1+x^2}{1-x^2} \rightarrow D_f = R - \{-1, 1\}$$

$$g(x) = \sqrt{x-x^2} \rightarrow D_g : x-x^2 \geq 0 \rightarrow x(1-x) \geq 0 \xrightarrow{\text{تعیین علامت}} 0 \leq x \leq 1$$

$$D_{g \circ f} = \{x \in D_f, f(x) \in D_g\} = \underbrace{\{x \neq 1, x \neq -1\}}_I, 0 \leq \frac{1+x^2}{1-x^2} \leq 1$$

$$\frac{1+x^2}{1-x^2} \geq 0 \rightarrow 1-x^2 > 0 \rightarrow x^2 < 1 \rightarrow -1 < x < 1 \quad (II)$$

$$\frac{1+x^2}{1-x^2} \leq 1 \rightarrow \frac{1+x^2}{1-x^2} - 1 \leq 0 \rightarrow \frac{1+x^2-1+x^2}{1-x^2} \leq 0 \rightarrow \frac{2x^2}{1-x^2} \leq 0$$

$$\rightarrow \begin{array}{c|ccccccc} x & -\infty & -1 & 0 & 1 & +\infty \\ \hline \text{عبارت} & \leq 0 & - & 0 & + & - \end{array}$$

$$\rightarrow x < -1 \text{ یا } x > 1 \text{ یا } x = 0 \quad (III)$$

از اشتراک  $I$  و  $II$  و  $III$  به جواب  $x = 0$  می‌رسیم.

۳۹ - گزینه ۱

$$\sin(\alpha - \frac{\pi}{2}) = -\sin(\frac{\pi}{2} - \alpha) = -\cos \alpha, \sin(3\pi + \alpha) = \sin(\pi + \alpha) = -\sin \alpha$$

$$\cos(\frac{3\pi}{2} + \alpha) = \sin \alpha, \cos(\alpha - \pi) = \cos(\pi - \alpha) = -\cos \alpha$$

$$\frac{\sin(\alpha - \frac{\pi}{2}) + \sin(3\pi + \alpha)}{\cos(\frac{3\pi}{2} + \alpha) + \cos(\alpha - \pi)} = \frac{-\cos \alpha - \sin \alpha}{\sin \alpha - \cos \alpha} = \frac{\cos \alpha + \sin \alpha}{\cos \alpha - \sin \alpha}$$

$$\frac{\text{صورت و مخرج را بر } \cos \alpha \text{ تقسیم می‌کنیم}}{\frac{1 + \tan \alpha}{1 - \tan \alpha}} = \frac{1 + \frac{2}{3}}{1 - \frac{2}{3}} = 5$$

۴۰ - گزینه ۴ روش اول:

$$2x - 3 = t \Rightarrow 2x = t + 3 \Rightarrow x = \frac{t+3}{2}$$

$$= t^2 + 9 + 6t - 7t - 21 + 13 = t^2 - t + 1 \Rightarrow f(x) = x^2 - x + 1 \Rightarrow f(t) = 4(\frac{t+3}{2})^2 - 14(\frac{t+3}{2}) + 13 = (t+3)^2 - 7(t+3) + 13$$

روش دوم: یک عدد دلخواه مانند  $x = 2$  را انتخاب می‌کنیم.

$$f(2x-3) = 4x^2 - 14x + 13 \xrightarrow{x=2} f(1) = 16 - 28 + 13 \rightarrow f(1) = 1$$

تنها گزینه چهارم است که اگر به جای  $x$  آن عدد یک قرار دهیم  $T$  حاصل برابر یک می‌شود.

۴۱ - گزینه ۳ هر کدام از نسبت‌های مثلثاتی داده شده را حساب می‌کنیم.

$$\sin \frac{17\pi}{3} = \sin(6\pi - \frac{\pi}{3}) = \sin(\frac{-\pi}{3}) = -\sin \frac{\pi}{3} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\cos(\frac{-17\pi}{6}) = \cos \frac{17\pi}{6} = \cos(3\pi - \frac{\pi}{6}) = \cos(\pi - \frac{\pi}{6}) = -\cos \frac{\pi}{6} = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\tan \frac{19\pi}{4} = \tan(5\pi - \frac{\pi}{4}) = \tan(\pi - \frac{\pi}{4}) = -\tan \frac{\pi}{4} = -1$$

$$\sin(\frac{-11\pi}{6}) = -\sin \frac{11\pi}{6} = -\sin(2\pi - \frac{\pi}{6}) = -\sin(\frac{-\pi}{6}) = \sin \frac{\pi}{6} = \frac{1}{2}$$

$$\sin(\frac{17\pi}{3}) \cos(\frac{-17\pi}{6}) + \tan(\frac{19\pi}{4}) \sin(\frac{-11\pi}{6}) = (-\frac{\sqrt{3}}{2})(-\frac{\sqrt{3}}{2}) + (-1)(\frac{1}{2}) = \frac{3}{4} - \frac{1}{2} = \frac{1}{4}$$

بنابراین خواسته سؤال به صورت زیر است:



۴۲ - گزینه ۳

ابتدا تمام زوایا را بر حسب  $۲۰^\circ$  می‌نویسیم:

$$\sin ۲۵^\circ = \sin(۲۷^\circ - ۲^\circ) = -\cos ۲^\circ, \quad \sin ۷۰^\circ = \sin(۷۲^\circ - ۲^\circ) = \sin(-۲^\circ) = -\sin ۲^\circ$$

$$\cos ۵۶^\circ = \cos(۵۴^\circ + ۲^\circ) = \cos(۱۸^\circ + ۲^\circ) = -\cos ۲^\circ, \quad \cos ۱۱^\circ = \cos(۹^\circ + ۲^\circ) = -\sin ۲^\circ$$

بنابراین داریم:

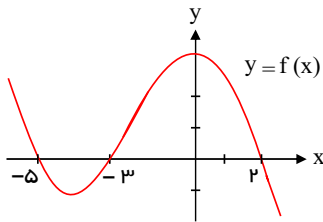
$$\frac{\sin ۲۵^\circ + \sin ۷۰^\circ}{\cos ۵۶^\circ - \cos ۱۱^\circ} = \frac{-\cos ۲^\circ - \sin ۲^\circ}{-\cos ۲^\circ + \sin ۲^\circ}$$

تمام جملات را بر  $\cos ۲^\circ$  تقسیم می‌کنیم در نتیجه:

$$\frac{-1 - \tan ۲^\circ}{-1 + \tan ۲^\circ} = \frac{-1 - ۰٫۴}{-1 + ۰٫۴} = \frac{-۱٫۴}{-۰٫۶} = \frac{۱۴}{۶} = \frac{۷}{۳}$$

۴۳ - گزینه ۴

اگر نمودار  $f(x-۲)$  را دو واحد به سمت چپ منتقل کنیم نمودار تابع  $f(x)$  به دست می‌آید.



برای پیدا کردن دامنه‌ی تعریف  $\sqrt{xf(x)}$  باید زیر رادیکال را بزرگ‌تر مساوی صفر قرار دهیم.

$$xf(x) \geq 0 \rightarrow xy \geq 0 \xrightarrow{\text{باید هم علامت باشند}} [-۵, -۳] \cup [۰, ۲]$$

۴۴ - گزینه ۲

روش اول:

$$A(-1, ۳) \in f \Rightarrow f(-1) = ۳, \quad ۲x - ۵ = -1 \Rightarrow x = ۲$$

$$y(۲) = ۳f(-1) - ۷ = ۳ \times ۳ - ۷ = ۲ \Rightarrow A'(۲, ۲) \Rightarrow a = ۲, \quad b = ۲ \Rightarrow a - b = ۰$$

$$\text{پس: } y(۲) = ۳f(-1) - ۷ = ۳(۳) - ۷ = ۲ \rightarrow A' \Big|_۲^{a=۲, b=۲} \rightarrow a - b = ۰$$

روش دوم: تابع  $f$  پنج واحد به سمت راست برده شده و سپس طول‌هایش نصف شده و عرض‌هایش ۳ برابر شده و نهایتاً ۷ واحد به پایین برده شده است.

$$\left| \frac{-1}{۳} \right| \xrightarrow{\text{پنج واحد راست}} \left| \frac{۴}{۳} \right| \xrightarrow{\text{طول‌ها نصف}} \left| \frac{۲}{۳} \right| \xrightarrow{\text{عرض سه برابر}} \left| \frac{۲}{۹} \right| \xrightarrow{\text{هفت واحد پایین}} A' \Big|_۲$$

پس  $a - b = ۰$  است.

۴۵ - گزینه ۳ به کمک روابط مثلثاتی داریم:

$$\tan \alpha = \frac{۴}{۳} \rightarrow \begin{cases} 1 + \tan^2 \alpha = \frac{1}{\cos^2 \alpha} \rightarrow 1 + \frac{۱۶}{۹} = \frac{1}{\cos^2 \alpha} \rightarrow \cos^2 \alpha = \frac{۹}{۲۵} \xrightarrow{\text{ناحیه سوم}} \cos \alpha = -\frac{۳}{۵} \\ \sin^2 \alpha = 1 - \cos^2 \alpha \rightarrow \sin^2 \alpha = 1 - \frac{۹}{۲۵} = \frac{۱۶}{۲۵} \xrightarrow{\text{ناحیه سوم}} \sin \alpha = -\frac{۴}{۵} \\ \cot \alpha = \frac{۳}{۴} \end{cases}$$

$$\sin\left(\frac{۹\pi}{۲} + \alpha\right) = \sin\left(۴\pi + \frac{\pi}{۲} + \alpha\right) = \sin\left(\frac{\pi}{۲} + \alpha\right) = \cos \alpha = -\frac{۳}{۵}$$

$$\cos\left(\frac{۷\pi}{۲} - \alpha\right) = \cos\left(۲\pi + \frac{۳\pi}{۲} - \alpha\right) = \cos\left(\frac{۳\pi}{۲} - \alpha\right) = -\sin \alpha = \frac{۴}{۵}$$

$$\tan\left(\alpha - \frac{۳\pi}{۲}\right) = -\tan\left(\frac{۳\pi}{۲} - \alpha\right) = -\cot \alpha = -\frac{۳}{۴}$$

$$\text{پس: } \sin\left(\frac{۹\pi}{۲} + \alpha\right) \cos\left(\frac{۷\pi}{۲} - \alpha\right) - \tan\left(\alpha - \frac{۳\pi}{۲}\right) = \left(-\frac{۳}{۵}\right)\left(\frac{۴}{۵}\right) + \frac{۳}{۴} = -\frac{۱۲}{۲۵} + \frac{۳}{۴} = \frac{-۴۸ + ۷۵}{۱۰۰} = \frac{۲۷}{۱۰۰} = ۰٫۲۷$$



$$f(x) = \frac{x+2}{x+1} = \frac{x+1}{x+1} + \frac{1}{x+1} \rightarrow f(x) = \frac{1}{x+1} + 1$$

اکنون نمودار  $f(x) = \frac{1}{x} + 1$  را رسم می‌کنیم، سپس آن را یک واحد به سمت چپ و پس از آن یک واحد به سمت بالا انتقال می‌دهیم.

